EUROPEAN PATENT OFFICE

Patent Abstracts of Japan

PUBLICATION NUMBER

58027838

PUBLICATION DATE

18-02-83

APPLICATION DATE

12-08-81

APPLICATION NUMBER

56125273

APPLICANT:

TOYOTA MOTOR CORP;

INVENTOR :

FUNATO KAZUHIKO;

INT.CL.

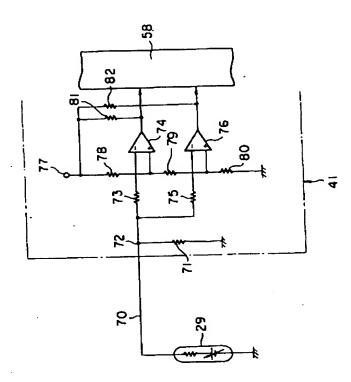
F02D 33/00 F02B 77/08

TITLE

DETECTION OF DISCONNECTION IN

SIGNAL LINE OF AIR-FUEL RATIO

SENSOR



ABSTRACT :

PURPOSE: To enable the detection of disconnection in signal line by a discrimination that a particular condition continues longer than a first preset time period and that an input from the air-fuel ratio sensor into an electronic control means continues to represent a lean condition of fuel longer than a second preset time period.

CONSTITUTION: In a signal line 70 interconnecting an air-fuel ratio sensor 29 to the input-output interface 58 of an electronic control means 41 which calculates a fuel injection amount and the like, a high resistance resistor 71 is connected in parallel to the sensor 29, and the terminal 72 of the resistor 71 is connected to the inversion terminals of operation amplifiers 74 and 76 respectively through resistors 73 and 75, and further connected to the interface 58 through the uninversion terminals of the amplifiers 74 and 76. In this instance, another resistor is provided between a terminal 77 of a predetermined positive voltage and an earth so as to make the uninversion terminal of the amplifier 74 have a voltage higher than that of the amplifier 76. By this, when a condition in which an engine temperature and an engine rotation number are higher than the respective predetermined values continues longer than a preset time period, after an increase in fuel injection amount is confirmed, a discrimination of disconnection in the line 70 is made in case of the output from the sensor 29 representing the lean condition of fuel for a longer time than a preset time period.

COPYRIGHT: (C)1983,JPO&Japio

19 日本国特許庁 (JP)

①特許出願公開

⑩公開特許公報(A)

昭58—27838

⑤lnt. Cl.³F 02 D 33/00F 02 B 77/08

識別記号

庁内整理番号 7604-3G 6669-3G ❸公開 昭和58年(1983)2月18日

発明の数 1 審査請求 未請求

(全 6 頁)

匈空燃比センサの信号線の断線検出方法

②特 願

類 昭56—125273

②出

願 昭56(1981)8月12日

砂発 明

中野次郎 岡崎市堂前町1丁目6番地12

@発明者

3升19和

臼井博和

豊田市美里6丁目18番地5

⑫発 明 者 藤野邦寛

豊田市永覚新町2丁目56番地

②発 明 者 船戸和彦

豊田市トヨタ町10番地

⑪出 願 人 トヨタ自動車株式会社

豊田市トヨタ町1番地

②代 理 人 弁理士 中平治

明 細 48

1. 発明の名称

空燃比センサの信号線の断線検出方法

2. 特許請求の範囲

3. 発明の辞細な説明

本発明は、燃料受射量および点火時期等をマイクロコンピュータ等により算出する電子 創御 懐関の空燃比センサの信号線の断線検出方法に関する。 このような電子制御機関では、排気ガス中の酸素濃度を検出する空燃比センサが信号線を介して電子制御装置へ接続されており、空燃比センサの検出値に基づいて燃料噴射量が算出されている。従来の電子制御燃料噴射機関では空燃比センサの信号線の断線を検出することができなかつた。

図面をお照して本発明の実施例を説明する。 吸気系には上流から順番にエアクリーナ1、 吸入空気症量を検出するエアフローメータ2、 運転家の加速ペダルに連動する絞り弁3、サー ジタンク 4 、および吸気質 5 が設けられ、吸気 育 5 は根関本体 6 へ接続されている。機関本体 6 の燃焼室1はシリンダヘッド8、シリンダブ ロック9、およびピストン10により区面され、 混合気は、吸気弁14を通つて燃焼室7へ供給さ れて燃焼され、排気弁15を通つて燃焼宜でから 排出される。排気系には上流から順番に排気分 技管18、排気ガス中の有害成分の散化および意 元を促進する三元触媒を収容する触媒コンパー タ19、および排気管20が設けられている。第1 および第2のパイパス通路23.24は絞り弁3よ り上流の吸気通路25の個所とサージタンク4と を接続し、第1および第2のパイパス通路23, 24 にはそれぞれ電磁開閉弁26 およびパイメタ ル式開閉弁27が設けられている。第1のパイパ ス通路23はアイドリング時の機関の回転を安定

サ35は自動変速機36の出力軸の回転、すなわち 車速を検出する。水温センサ37はシリンダプロ ック9に取付けられて冷却水温度を検出する。 電子制御装置41はエアフローメータ2、空燃比 センサ29、クランク角センサの部分30 , 31、点 火コイル33(点火確認信号)、スロツトルセン サ34、 車速センサ35、および水温センサ37から 入力信号を受け、電磁制御弁26、燃料噴射弁28、 点火コイル33(一次電流)、および自動変速機 36の油圧制御回路のソレノイド42へ出力信号を 送る。電子制御装置41は、マイクロコンピュー タからなる CPU(中央処理装成)、 ROM (既 出し専用記憶装置)、RAM(ランダムアクセス 記憶装置)を含み、 CPU は ROMの所定のブロ グラムに従つて燃料噴射量、燃料噴射時期、お よび点火時期を算する。

第 2 図は電子制御装置 41 の内部のプロック図 である。 C P U 55 は 演算部 56 および R A M 57 等を 含み、 C P U 55、入出力インタフェース 58、 R O M 59、および R A M 60 はパス 61 を介して互いに接続 化するために設けられており、 電磁開閉弁 26 は アイドリング回転速度に関係して第 1 のパイパ ス通路23を開閉する。第2のパイパス通路24は、 暖機中の機関運転を改善するために設けられて おり、俄関が所定温度以下にある場合、パイメ タル式開閉弁27は第2のパイパス通路24を開い ている。燃料喷射弁28は、燃焼室7の方へ向け られて吸気管 5 に取付けられ、 電気入力信号に 応動して開閉し、燃料を噴射する。空燃比セン サ29は、排気分岐管18に取付けられて、排気ガ ス中の酸素濃度を検出する。 クランク角モンサ は、2つの部分30,31から成り、クランク軸に 結合している配電器 32 の軸の回転からクランク 角を検出する。一方の部分30は、クランク角が 720°変化するごとに1つのパルスを発生し、他 方の部分30はクランク角が30°変化するごとに 1つのパルスを発生する。配電器32は点火コイ ル33から二次電流を送られ、この二次電流を各 燃焼室の点火ブラグへ分配する。スロットルセ ンサ34は絞り弁3の説度を検出する。車速セン

されている。 RAM60は 機関の停止中も所定の LE 力を供給されて記憶を保持できる。エアフロー メータ 2、および水温センサ37のアナログ出力は A/D(アナログ/デジタル)変換器62へ送られ てデジタル値に変換されてから入出力インタフェー ス5Bへ送られる。 A / D 変換器 62は所定の入力を遇 択するためにマルチプレクサ63を内部に含む。 空燃比センサ29、クランク角センサの部分30, 31、スロツトルセンサ34、および車速センサ35 の出力パルスは入出力インタフェース 58 へ送ら れる。空然比センサ29と入出力インタフェース 58との間の接続関係については後に併述する。 電磁制御弁26、燃料噴射弁28、および点火コイ ル33、およびソレノイド42は入出力インタフェ - ス 58 を 介して入力信号を受ける。 入出力イン タフェース58には電子制御装置41の故障等の診 断のために利用される入力端子65 および出力端 子66が接続されている。

第3回は空燃比センサ29と電子制御装置41の 入出力インタフェース58との間の詳細な接続図

である。空燃比センサ29は信号級70を介して電 子制御装置41の入力端へ接続されている。信号 級70とアースとの間には 1 ないし 1.5 MΩの高抵 抗刀が接続されている。高抵抗刀は空燃比セン サ29に並列接続の関係にあり、信号線70が断線 している場合、高抵抗71の一方の端72は零の電 位となる。 端72は、抵抗73を介して演算増幅器 74の反転端子へ、抵抗75を介して演算増幅器76 の反転端子へ接続されている。正の所定電圧端 子77とアースとの間には抵抗78,79,80が直列 接続され、演算増幅器74は非反転端子は抵抗78 と79との間へ接続され、演算増幅器76は抵抗79 と80との間へ接続されている。したがつて演算・ 増幅器74の非反転端子は演算増幅器76の非反転 娟子より高電位に維持される。空燃比センサ29 が所定温度以下にある場合、空燃比センサ29の 出力電圧は小さく、空燃比センサ29から有効な 出力を得ることは困難である。空燃比センサ29 が排気ガスにより加熱されて空燃比センサ29の ・出力電圧が所定値以上になると、資算増幅器74

回転返度が 1500r.p.m.以上であればステップ 88 へ進み、 1500r.p.m.より小さければステップ89 へ進む。ステップ88ではカウンタAに1を加算 する。ステップ89ではカウンタんをクリアする。 ステップ 90 ではカウン.タ A の値が所定値 K 以上 か否かを判別し、判別結果が正であればステッ ブ91へ進み、否であればこのプログラムを終了 する。冷却水温度が50℃以上でかつ機関回転速 度が所定値以上である状態が所定時間、例えば 2 分以上機続すると、空燃比センサ29は、所定 温度以上に加熱されて有効な出力を発生してい る。カウンタAはこの所定時間、例えば2分を 計例する。ステップ91では触媒コンパータ19の 触媒の過熱を抑制するために燃料噴射量の増量 が行なわれているか否かを判別し、判別結果が 正であればステップ92へ進み、否であればこの プログラムを終了する。触媒は、理論空燃比の 混合気が燃焼電りへ供給されている場合に最も 加熱され、燃料吸射量が増量されて混合気の空 幼比が過機側へずれると、過熱を抑制される。

の出力は"1"から"0"へ変化する。ただし高レベル選圧を"1"、低レベル選圧を"0"とそれぞれ定義し、空燃比センサ29の出力は、退合気が過機である場合には"0"、混合気が過機である場合には"1"となる。すなわち演算増幅器74の出力から空燃比センサ29の出力が有効となつたかが検出される。演算増幅器74、76は、セサ29の出力を整形する。演算増幅器74、76は、イルぞれ抵抗81、82を介して正の所定電圧の端子7へ接続され、かつ入出力インタフェース58へ接続

第 4 図は本発明を実施するプログラム例のフローチャートである。ステップ 86 では水温センサ 37 の出力から機関温度と対応関係のある冷却水温度が所定値、例えば 50 ℃以上であればステップ 87 へ進み、冷却水温度が 50 ℃より低ければステップ 87 へ進ひ。ステップ 87 ではクランク角センサの出力から機関回転速度が 所定値、例えば 1500 r.p.m.以上であるか否かを判別し、機関

高車速、高負荷の所定の運転領域では触媒の過 熱を抑制するために、燃料噴射量の増量が行な われる。ステップ92では、電子制御装造41にお ける空燃比センサ29からの入力が希薄を表わし ているか否かを判別し、判別結果が正であれば ステップ93へ進み、否であればステップ94へ進 む。ステップ93ではカウンタBに1を加算する。 ステップ94ではカウンゟBをクリアする。ステ ップ95ではカウンタBの値がK以上であるか否 かを判別し、判別結果が正であればステップ96 へ進み、否であればこのプログラムを終了する。 混合気を過機にする燃料噴射量の増量が行なわ れているにもかかわらず、空燃比センサ29の出 力が継続して所定時間以上、例えば1秒以上希 存を表わしている場合、空燃比センサ29の信号 銀70が断線していると決断できる。カウンタB はこの所定時間、例えば1秒を計測する。ステ ップ 96 では RAM60 に設けられている異常コード を"1"に、すなわちセットする。この異常コー ドは自動車利用者(ユーザ)への自動車引渡し

時では"0°に放定されている。

自動車の点検時では、この具常コードの値を 検出するために入力端子65(第2図)に"1"を 送る。この時、異常コードの値が出力端子66に 現われ、出力端子66に"1"が現われれば、空燃 比センサ29の信号線70が断線していることを検 出することができる。

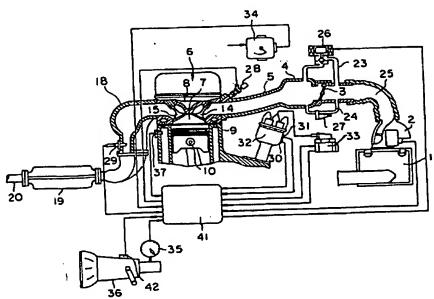
することができる。

4. 図面の簡単な説明

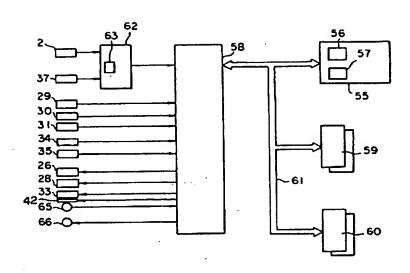
第1図は本発明が適用される電子制御機関の 概略図、第2図は第1図の電子制御装置の内部 のプロック図、第3図は空燃比センサと電子制 御装置の入出力インタフェースとの間の詳細な 接続図、第4図は本発明を実施するブログラム ののフローチャートである。

19 … 触媒コンパータ、28 … 燃料噴射弁、29 … 空燃比センサ、30 , 31 … クランク角センサの部 分、37 … 水温センサ、41 … 電子制御装備、70 … 倡号線。

第 1 図



第2图



第 3 図

